

IFT339

Structures de données

Thème 4 : Allocation automatique versus dynamique

Aïda Ouangraoua

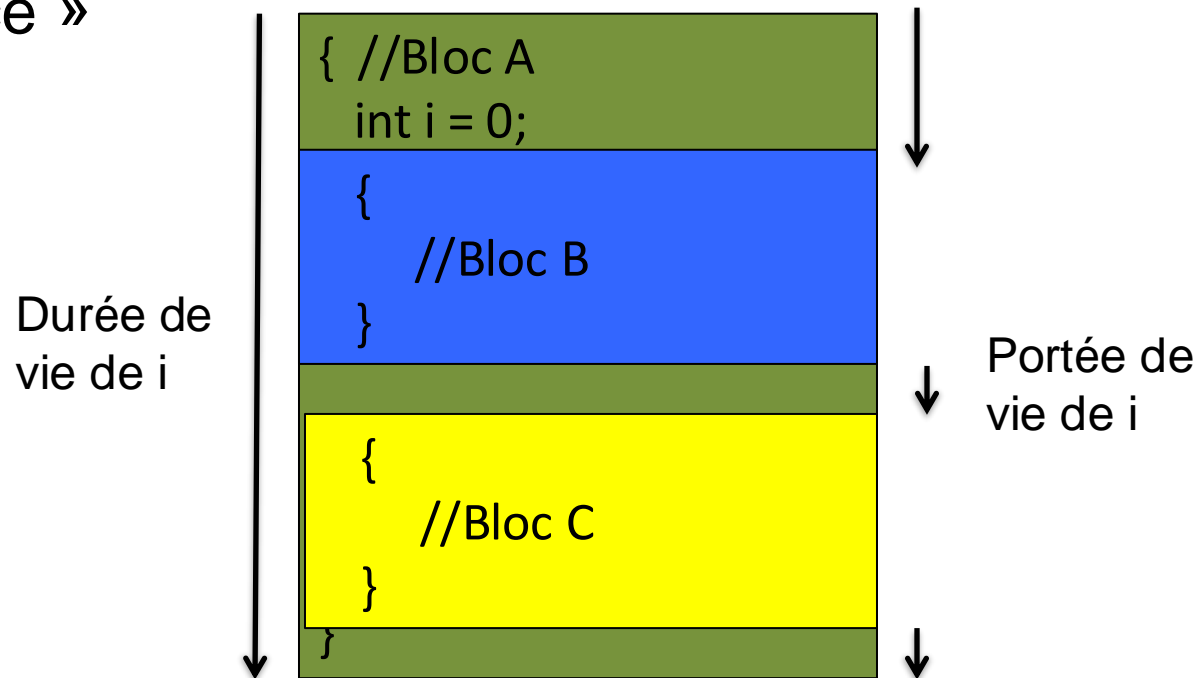
Département d'informatique



UNIVERSITÉ DE
SHERBROOKE

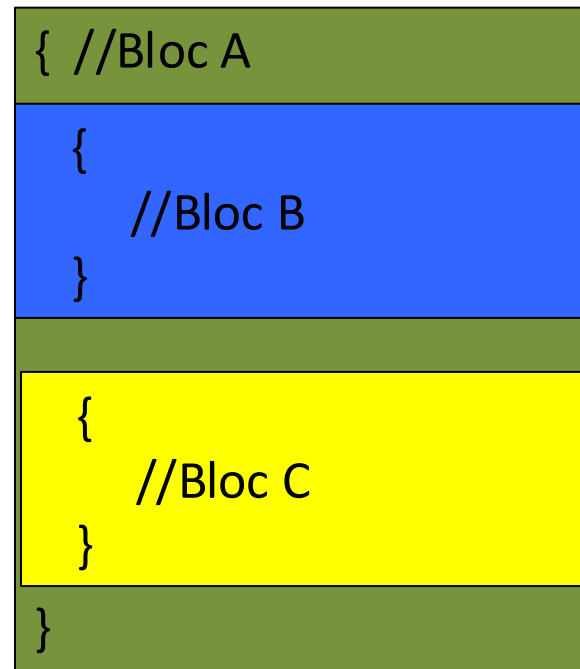
Rappel sur la gestion de la mémoire

- ❑ Programmation structurée en bloc
- ❑ **Bloc** : partie du code délimitée par deux accolades { }
- ❑ **Durée de vie d'un objet** : de sa déclaration à l'ouverture du bloc (allocation de mémoire) à la fermeture du bloc dans lequel il est déclaré (libération)
- ❑ **Portée d'un objet** : ensemble des parties du code où l'objet est accessible
- ❑ Possibilité de donner un nom à une portée : mot-clé « namespace »



Modèle de la pile d'exécution

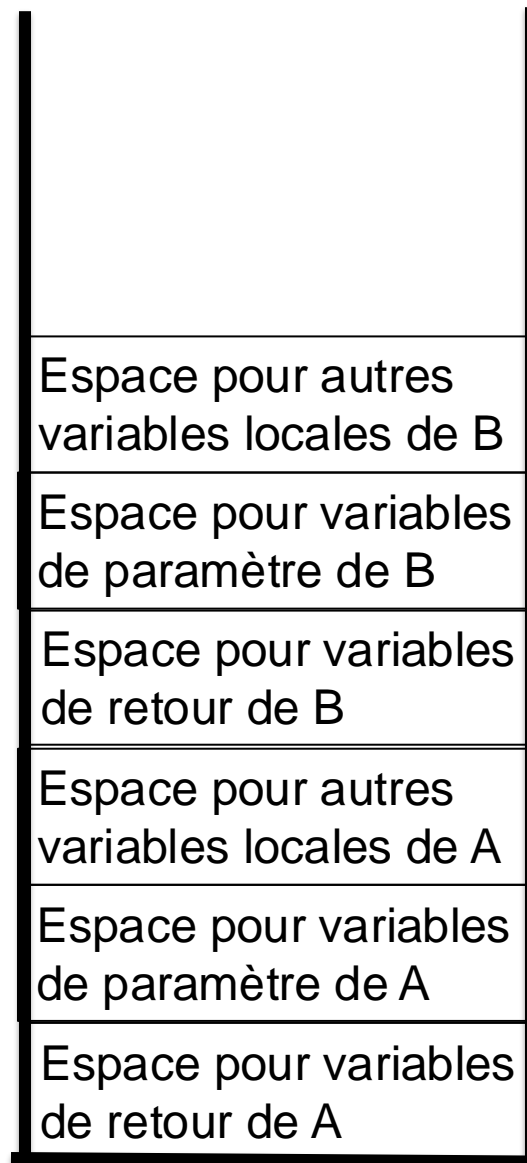
- ❑ Modèle fictif pour comprendre l'évolution de l'utilisation de la mémoire
- ❑ Accolade ouvrante { : allocation de l'espace mémoire requis pour les variables locales déclarées dans le bloc (sauf pour les paramètres passés par référence)
- ❑ Accolade fermante } : libération de l'espace mémoire alloué à l'ouverture (sauf pour les variables locales retournées par référence)



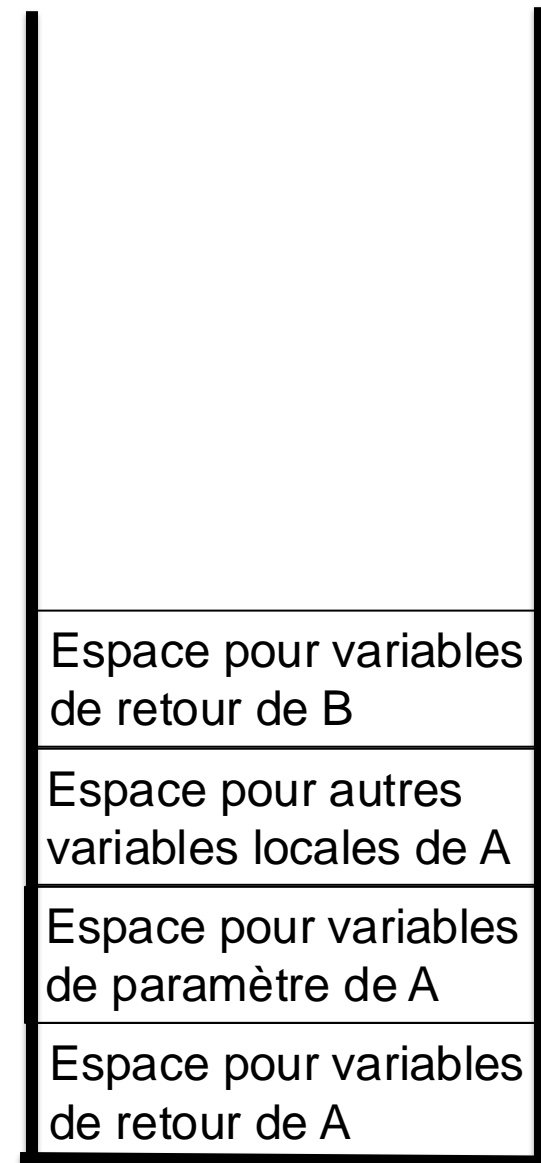
Modèle de la pile d'exécution



Ouverture de A : Ajout du cadre de pile de A

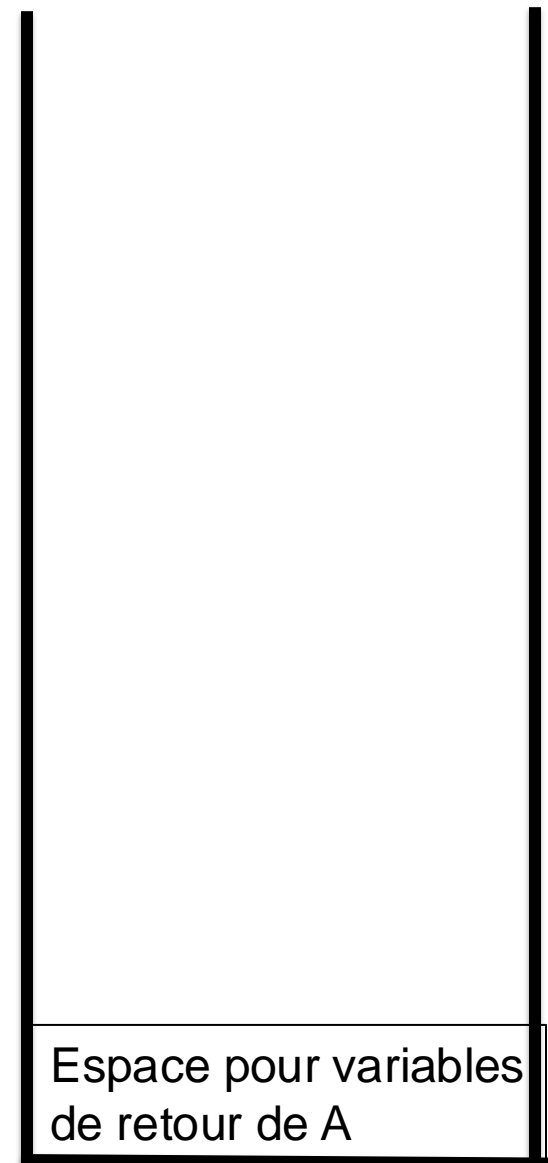
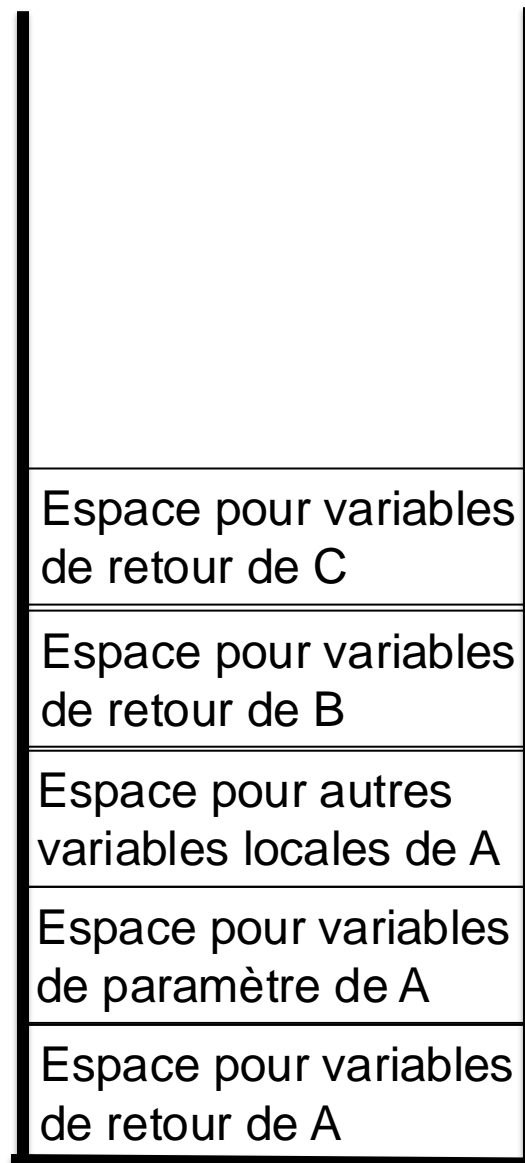
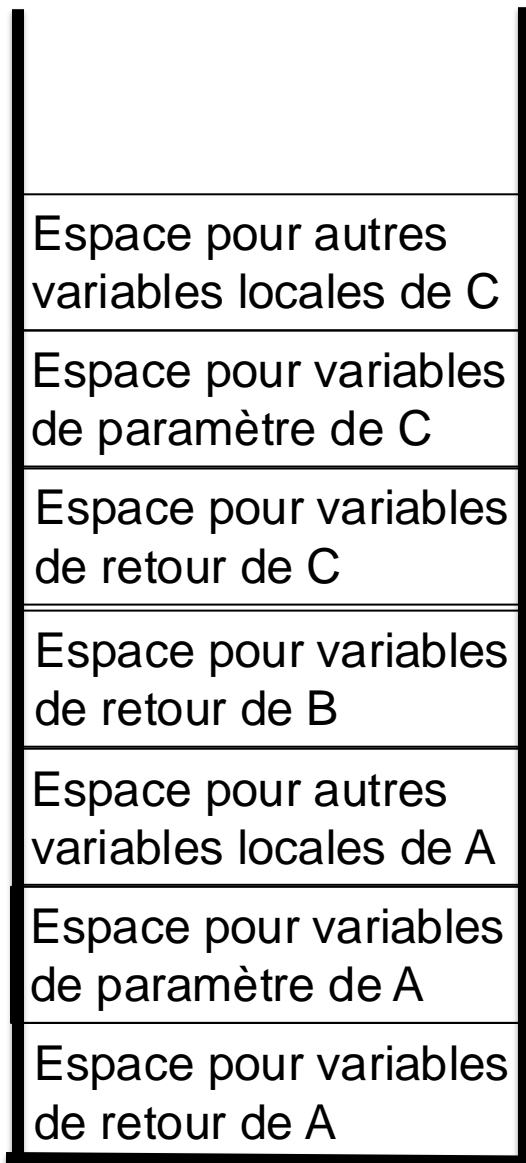


Ouverture de B : Ajout du cadre de pile de B



Fermeture de B : Suppression du cadre de pile de B (sauf retour)

Modèle de la pile d'exécution



Ouverture de C : Ajout du cadre de pile de C

Fermeture de C : Suppression du cadre de pile de C (sauf retour)

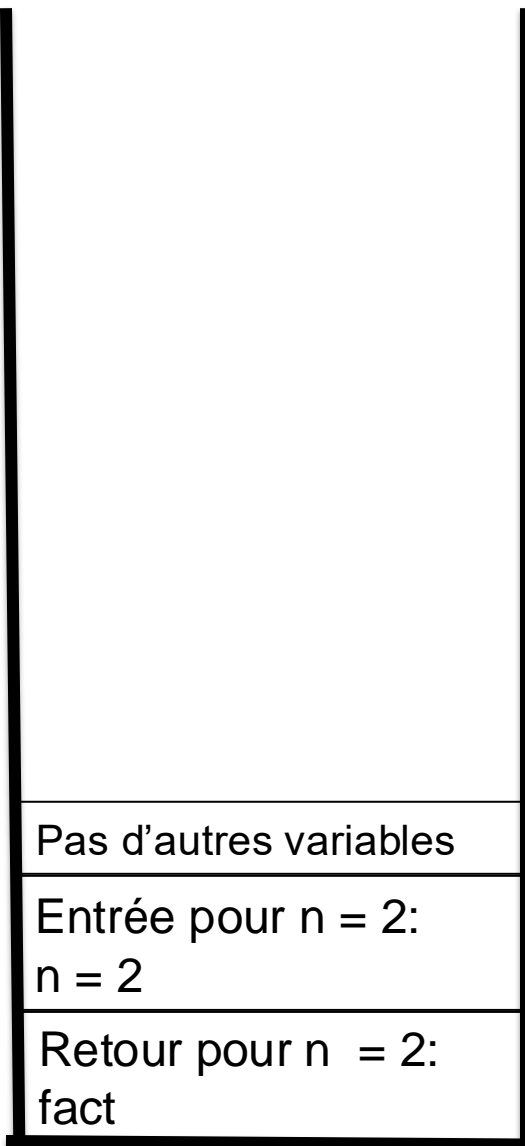
Fermeture de C : Suppression du cadre de pile de C (sauf retour)

❑ Modèle particulièrement adapté à la gestion de la récursivité

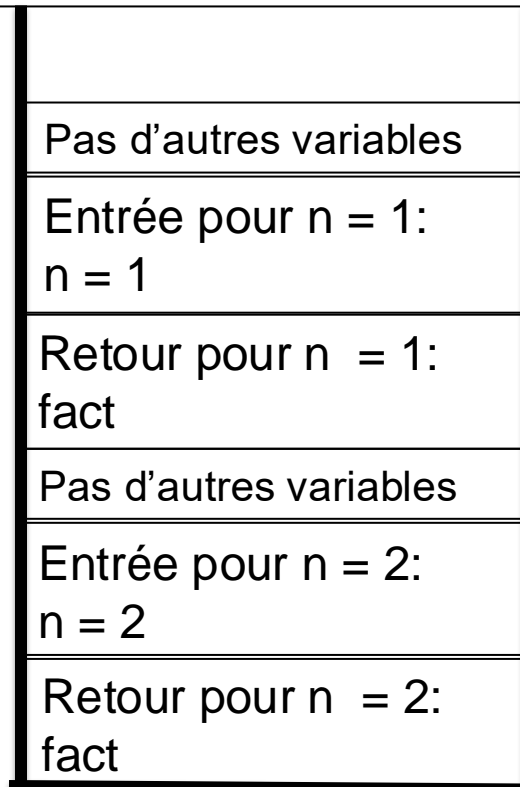
```
Int factorielle(int n) {  
    int fact = 0;  
    if(n == 0)  
        fact = 1  
    else:  
        fact = n * factorielle(n -1);  
    return fact; }
```

❑ Modèle particulièrement adapté à la gestion de la récursivité

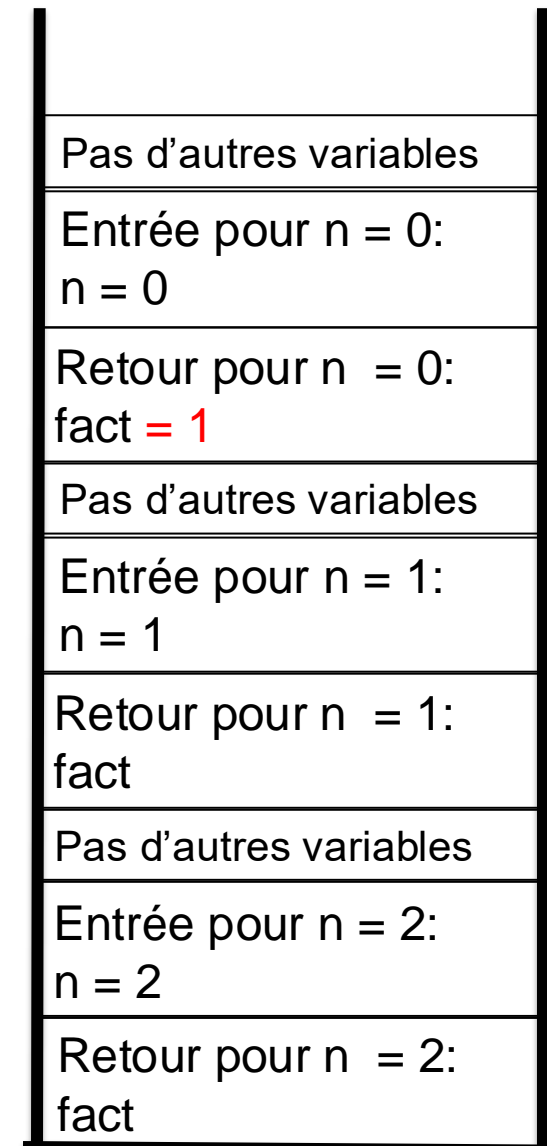
```
Int factorielle(int n) {  
    int fact = 0;  
    if(n == 0)  
        fact = 1  
    else:  
        fact = n * factorielle(n -1);  
    return fact; }
```



Ouverture de factorielle(2)



Ouverture de factorielle(1)



Ouverture de factorielle(0)

□ Modèle particulièrement adapté à la gestion de la récursivité

```
Int factorielle(int n) {  
    int fact = 0;  
    if(n == 0)  
        fact = 1  
    else:  
        fact = n * factorielle(n -1);  
    return fact; }
```

Retour pour n = 0:
fact = 1

Pas d'autres variables

Entrée pour n = 1:
n = 1

Retour pour n = 1:
fact

Pas d'autres variables

Entrée pour n = 2:
n = 2

Retour pour n = 2:
fact

Fermeture de factorielle(0)

Retour pour n = 1:
fact = 1

Pas d'autres variables

Entrée pour n = 2:
n = 2

Retour pour n = 2:
fact

Fermeture de factorielle(1)

Retour pour n = 2:
fact = 2

Fermeture de factorielle(2)

Type de passage de paramètre et retour

(voir Thème 3 pour la syntaxe en C++)

- ❑ **Paramètre par référence** : Aucun espace n'est alloué pour la variable d'entrée V à l'ouverture du bloc. La variable V reste accessible dans le bloc.
- ❑ **Paramètre par valeur** : un nouvel espace pour la variable d'entrée V est alloué à l'ouverture du bloc. La valeur de V est copiée dans cet espace. V n'est pas accessible dans le bloc, mais sa copie est accessible.

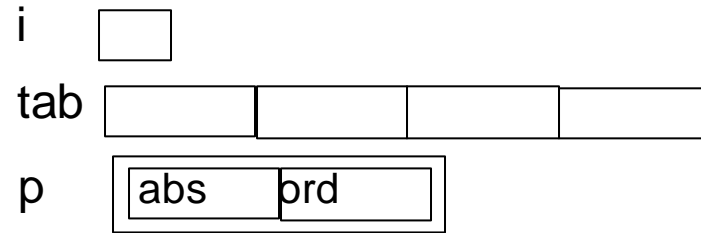
Type de passage de paramètre et retour (voir Thème 3 pour la syntaxe en C++)

- ❑ **Paramètre par référence** : Aucun espace n'est alloué pour la variable d'entrée V à l'ouverture du bloc. La variable V reste accessible dans le bloc.
- ❑ **Paramètre par valeur** : un nouvel espace pour la variable d'entrée V est alloué à l'ouverture du bloc. La valeur de V est copiée dans cet espace. V n'est pas accessible dans le bloc, mais sa copie est accessible.
- ❑ **Retour par référence** : l'espace pour la variable de retour V n'est pas supprimé à la fermeture du bloc. V reste accessible après la sortie du bloc .
- ❑ **Retour par valeur** : À la fermeture du bloc, un nouvel espace pour la variable de retour V est alloué. La valeur de V est copiée dans cet espace, puis V est supprimé. V n'est pas accessible à la sortie du bloc, mais sa copie est accessible.

□ Allocation/libération automatique :

- Gérées automatiquement et implicitement par le compilateur à l'ouverture et à la fermeture d'un bloc
- Crée et retourne des objets sans les initialiser au début du bloc

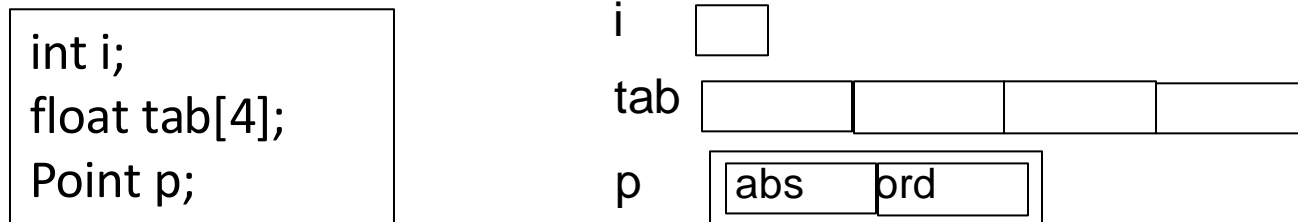
```
int i;  
float tab[4];  
Point p;
```



- Supprime les objets sans les nettoyer à la fin (libère uniquement la mémoire allouée automatiquement)

□ Allocation/libération automatique :

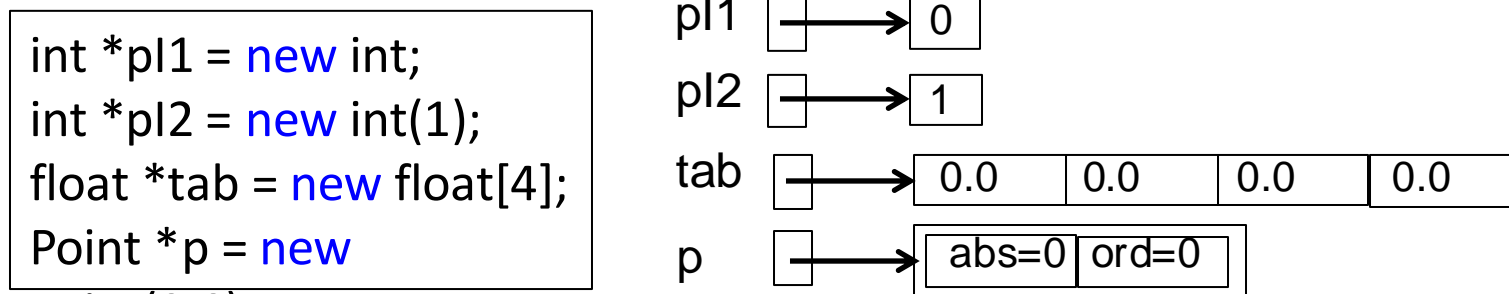
- Gérées automatiquement et implicitement par le compilateur à l'ouverture et à la fermeture d'un bloc
- Crée et retourne des objets sans les initialiser au début du bloc



- Supprime les objets sans les nettoyer à la fin (libère uniquement la mémoire allouée automatiquement)

□ Allocation/libération dynamique :

- Gérées explicitement par l'utilisateur dans un bloc
- Crée des objets et retourne des pointeurs vers les objets
 - Utilisation de l'opérateur « **new** » : appel à un constructeur

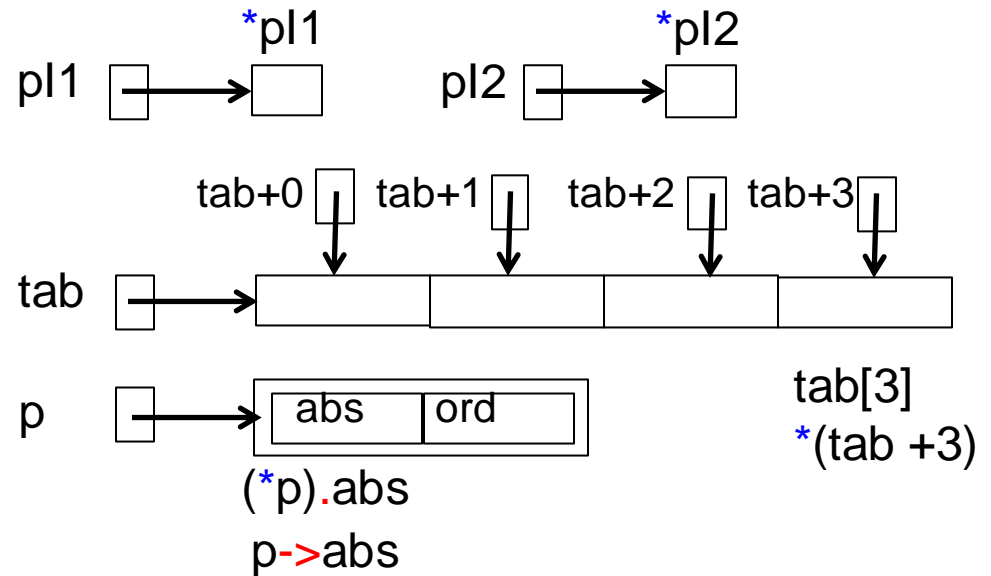


- Les objets créés doivent être supprimés par l'utilisateur

□ Allocation dynamique

- Accès à un objet : utilisation de l'opérateur de déréférencement (*) appliqué au pointeur

```
int *pl1 = new int;  
int *pl2 = new int(1);  
float *tab = new float[4];  
Point *p = new Point(0,0);
```



- Pour accéder à la valeur des attributs d'un objet : utilisation des opérateurs « . » ou « -> »
- Libération d'un espace alloué dynamiquement : utilisation de l'opérateur « `delete` » : appel au destructeur

```
delete pl1;  
delete pl2;  
delete [] tab;  
delete p;
```

□ Exemple : Allocation automatique versus dynamique d'une matrice d'entiers 10 x 20

```
//allocation automatique  
int M1[10][20];
```

```
//allocation dynamique  
int **M2 = new int*[10];  
for(int i = 0;i< 10;i++)  
    M2[i] = new int[20];
```

```
//desallocation dynamique  
for(int i = 0;i< 10;i++)  
    delete [] M2[i];  
delete [] M2;
```